

Bauteile

	Widerstand	Kondensator	Spule	Diode
Symbol				
Einheit	$[R] = \frac{\Omega}{\text{Ohm}} = \frac{V}{A}$	$[C] = \frac{F}{\text{Farad}} = \frac{As}{V} = \frac{A}{V}$	$[L] = \frac{H}{\text{Henry}} = \Omega s = \frac{Vs}{A}$	-
Reihenschaltung				
	$R = R_1 + R_2$ $U_{R1} = U \cdot \frac{R_1}{R_1 + R_2}$	$C = \frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}} = \frac{C_1 \cdot C_2}{C_1 + C_2}$	$L = L_1 + L_2$	$U_D = U_{D1} + U_{D2}$
Parallelschaltung				
	$R = \frac{1}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}} = \frac{R_1 \cdot R_2}{R_1 + R_2}$ $U_{R1} = U \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2}$ $I_{R1} = I \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2}$	$C = C_1 + C_2$	$L = \frac{1}{\frac{1}{L_1} + \frac{1}{L_2}} = \frac{L_1 \cdot L_2}{L_1 + L_2}$	$U_D = U_{D1} = U_{D2}$
Verhalten an AC	-	$X_C = \frac{1}{j \omega C} = -\frac{j}{\omega C}$	$X_L = j \frac{\omega}{2\pi f} L$	-
Sonstige Eigenschaften	Temperaturabhängigkeit $R_T = R_0 \cdot (1 + \alpha \cdot (T - T_0) + \beta \cdot (T - T_0)^2)$ Gilt auch für ρ	Temperaturabhängigkeit $C_T = C_0 \cdot (1 + \alpha \cdot (T - T_0))$	Abschätzungen $X_C \xrightarrow{f \rightarrow 0} \infty \Omega, X_C \xrightarrow{f \rightarrow \infty} 0 \Omega$	Leitet nur in „Pfeilrichtung“ ab $U_D = 0,6 \text{ V}$ (idealisiert)
	Spezifischer Widerstand $R = \frac{\rho \cdot l}{A}$ spez.Wid. Länge Querschnitt	Abschätzungen $X_C \xrightarrow{f \rightarrow 0} \infty \Omega, X_C \xrightarrow{f \rightarrow \infty} 0 \Omega$	$X_L \xrightarrow{f \rightarrow 0} 0 \Omega, X_L \xrightarrow{f \rightarrow \infty} \infty \Omega$	In Sperrrichtung wie „keine Verbindung“ Kann (leitend) als Spannungsquelle mit U_D betrachtet werden.
	$u(t) = \frac{i(t)}{R}$ $i(t) = u(t) \cdot R$	$u(t) = U_0 + \frac{1}{C} \cdot \int_0^t i(t) dt$ $i(t) = C \cdot \frac{\delta u(t)}{\delta t}$ $Q = C \cdot U$	$u(t) = L \cdot \frac{\delta i(t)}{\delta t}$ $i(t) = \frac{1}{L} \cdot \int_0^t u(t) dt$	$I = I_s \left(e^{\frac{qU}{k_b T}} - 1 \right)$ $U = \frac{k_b T}{q} \cdot \ln \left(\frac{I}{I_s} + 1 \right)$

Zur Phasenverschiebung: Kondensatoren führen zu einem Phasenversatz von 90° im Vektorbild.

Spulen erlauben keine schlagartigen Änderungen von Strömen.

SI-Einheiten: $[I] = A, [U] = \frac{W}{A} = \frac{kgm^2}{s^3 A^2}, [R] = \frac{V}{A} = \frac{kgm^2}{s^3 A^2}, [P] = \frac{V}{A} = \frac{J}{s} = VA = \frac{kgm^2}{s^3}$

Lade-/Entladevorgänge

	RC-Schaltung		RL-Schaltung	
Symbol	Ladevorgang	Entladevorgang	Ladevorgang	Entladevorgang
Spannung				
Strom	$U_C = U \cdot \left(1 - e^{-\frac{t}{RC}} \right)$ $U_R = U \cdot e^{-\frac{t}{RC}}$	$U_R = U_C = U_0 \cdot e^{-\frac{t}{RC}}$	$U_L = U \cdot e^{-\frac{t \cdot R}{L}}$ $U_R = U \cdot \left(1 - e^{-\frac{t \cdot R}{L}} \right)$	$U_R = U_L = -U_0 \cdot e^{-\frac{t \cdot R}{L}}$

Hinweis: $e^{-\frac{t}{\tau}}$ sinkt von 1 bis 0, $(1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$ steigt von 0 auf 1 über Zeit.

Tief-/Hochpass 1. Ordnung

	RC-Tiefpass	RC-Hochpass	RL-Hochpass	RL-Tiefpass
Schaltung				
Formeln	$H(\omega) = \frac{X_C}{X_C + R}$	$H(\omega) = \frac{R}{X_C + R}$	$H(\omega) = \frac{X_L}{X_L + R}$	$H(\omega) = \frac{R}{X_L + R}$
Grenzfrequenz	$Im(Z) = Re(Z), \omega_g = \frac{1}{\tau}, f_g = \frac{1}{2\pi\tau}, \omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}$ $\tau = RC$			$\tau = \frac{L}{R}$

$$H(\omega) = \frac{Z_{out}}{Z_{Gesamt}} = \frac{U_{out}}{U_{in}}$$

$$\frac{a+bj}{c+dj} = \frac{ac+bd}{c^2+d^2} + j \frac{bc-ad}{c^2+d^2}$$

$$|H(\omega)| = \sqrt{Re(H(\omega))^2 + Im(H(\omega))^2}$$

$$(a+bj) \cdot (a-bj) = a^2 + b^2$$

$$\varphi = \arctan \left(\frac{Im(H(\omega))}{Re(H(\omega))} \right)$$

Tief-/Hoch-/Bandpass/Bandsperre 2. Ordnung

	Tiefpass	Hochpass	Bandpass	Bandsperre
Abgriff	Kondensator	Spule	Widerstand	Kondensator + Spule
Graphen				
Vertikal: Verstärkung 20dB/Einheit (lin, max. 20dB), Horizontal: Frequenz (log), Graphen sind von RLC.				
Formeln (Allgemein)	Grenzfrequenz $Im(Z) = Re(Z) \rightarrow f_g$	Resonanzfrequenz $Im(Z) = 0 \rightarrow f_0$ $f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}, \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ Eigenfrequenz (= Resonanz gedämpfter Schwingkreis) $f_E = \sqrt{\omega_0^2 + \delta^2}$	HP/TP sinken mit 40 dB/dec Bandpass sinkt mit 20 dB/dec Abklingkonstante $\delta = \frac{R}{2L}$	Realer Schwingkreis $\delta < \omega_0$ Schwingt Aperiodischer Grenzfall $\delta = \omega_0$ Schwingt am kürzesten Kriechfall $\delta > \omega_0$ Schwingt nicht

Logikgatter

	NOT	AND	OR	NAND	NOR	XOR																																																																																																																								
Symbol (ISO/DIN)																																																																																																																														
Wahrheitstabellen	<table border="1"><tr><td></td><td>b</td><td>a</td><td>z</td></tr><tr><td>a</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td></tr><tr><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>1</td></tr></table>		b	a	z	a	0	0	0	0	0	1	0	1	1	0	0	1	1	1	1	<table border="1"><tr><td></td><td>b</td><td>a</td><td>z</td></tr><tr><td>a</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td></tr><tr><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>1</td></tr><tr><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td></tr></table>		b	a	z	a	0	0	0	0	0	1	1	1	1	0	1	1	1	1	0	<table border="1"><tr><td></td><td>b</td><td>a</td><td>z</td></tr><tr><td>a</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td></tr><tr><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>1</td></tr><tr><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td></tr></table>		b	a	z	a	0	0	0	0	0	1	1	1	1	0	1	1	1	1	0	<table border="1"><tr><td></td><td>b</td><td>a</td><td>z</td></tr><tr><td>a</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td></tr><tr><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>1</td></tr><tr><td>1</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td></tr><tr><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td></tr></table>		b	a	z	a	0	0	1	0	1	0	1	1	0	1	0	1	1	0	0	<table border="1"><tr><td></td><td>b</td><td>a</td><td>z</td></tr><tr><td>a</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td></tr><tr><td>0</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>1</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td></tr><tr><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>1</td></tr></table>		b	a	z	a	0	0	1	0	1	0	0	1	0	1	1	1	1	0	1	<table border="1"><tr><td></td><td>b</td><td>a</td><td>z</td></tr><tr><td>a</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>1</td></tr><tr><td>1</td><td>0</td><td>1</td><td>0</td></tr><tr><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>1</td></tr></table>		b	a	z	a	0	0	0	0	1	1	1	1	0	1	0	1	1	0	1
	b	a	z																																																																																																																											
a	0	0	0																																																																																																																											
0	0	1	0																																																																																																																											
1	1	0	0																																																																																																																											
1	1	1	1																																																																																																																											
	b	a	z																																																																																																																											
a	0	0	0																																																																																																																											
0	0	1	1																																																																																																																											
1	1	0	1																																																																																																																											
1	1	1	0																																																																																																																											
	b	a	z																																																																																																																											
a	0	0	0																																																																																																																											
0	0	1	1																																																																																																																											
1	1	0	1																																																																																																																											
1	1	1	0																																																																																																																											
	b	a	z																																																																																																																											
a	0	0	1																																																																																																																											
0	1	0	1																																																																																																																											
1	0	1	0																																																																																																																											
1	1	0	0																																																																																																																											
	b	a	z																																																																																																																											
a	0	0	1																																																																																																																											
0	1	0	0																																																																																																																											
1	0	1	1																																																																																																																											
1	1	0	1																																																																																																																											
	b	a	z																																																																																																																											
a	0	0	0																																																																																																																											
0	1	1	1																																																																																																																											
1	0	1	0																																																																																																																											
1	1	0	1																																																																																																																											
Bool	$Z = \bar{A} = \neg A = !A$	$Z = A \cdot B = A \wedge B = AB$	$Z = A + B = A \vee B$	$Z = \bar{A} \cdot \bar{B} = \bar{A} \wedge \bar{B}$	$Z = \bar{A} + \bar{B} = \bar{A} \vee \bar{B}$	$Z = A \cdot \bar{B} + \bar{A} \cdot B = AB + \bar{A}B = (A \vee B) \wedge (\bar{A} \vee B)$																																																																																																																								

DeMorgan

$$Z = A \vee B = \overline{\overline{A} \vee \overline{B}} = \overline{\overline{A} \wedge \overline{B}}$$

$$Z = A \wedge B = \overline{\overline{A} \wedge \overline{B}} = \overline{\overline{A} \vee \overline{B}}$$

(Jede Schaltung lässt sich nur mit NAND bzw. NOR-Gattern aufbauen)

Ein OR ist ein NAND mit negierten Eingängen

Ein AND ist ein NOR mit negierten Eingängen

Transistor

	Kollektorschaltung / Emitterfolger	Mischung	Emitterschaltung / Kollektorfolger	Kollektorschaltung / Emitterfolger
Symbol				
linearer Bereich	$I_C(I_B) = I_B \cdot \beta$ $I_E(I_B) = I_B \cdot (\beta + 1)$ $I_B(U_B) = \frac{U_B - U_{CE}}{R_B + (\beta + 1) \cdot R_E}$ $I_E(U_B) = \frac{U_B - U_{BE}}{R_B + (\beta + 1) \cdot R_E}$ $I_B(U_B) = \frac{U_B - U_{CE}}{R_B}$ $I_B(U_B) = \frac{U_B - U_{CE}}{(\beta + 1) \cdot R_E}$ $U_E(I_E) = R_E \cdot I_E$ $U_E(I_C) = U_{CC} - U_{RC}$ $= U_{CC} - R_C \cdot I_C$ $\frac{\delta U_E(U_B)}{\delta U_B} = \frac{R_E}{R_B + (\beta + 1) \cdot R_E}$ $\frac{\delta U_B}{\delta U_E} = \frac{R_E}{R_B + (\beta + 1) \cdot R_E}$ $R_{in} = R_B + R_E \cdot (\beta + 1)$ $R_{out} = R_E$ $R_{out} = R_C$ (Für U_C)	$I_C(I_B) = I_B \cdot \beta$ $I_E(I_B) = I_B \cdot (\beta + 1)$ $I_B(U_B) = \frac{U_B - U_{BE}}{R_B + (\beta + 1) \cdot R_E}$ $I_E(U_B) = \frac{U_B - U_{BE}}{R_B + (\beta + 1) \cdot R_E}$ $I_B(U_B) = \frac{U_B - U_{CE}}{R_B}$ $I_B(U_B) = \frac{U_B - U_{CE}}{(\beta + 1) \cdot R_E}$ $U_C(I_C) = U_{CC} - U_{RC}$ $= U_{CC} - R_C \cdot I_C$ $\frac{\delta U_C(U_B)}{\delta U_B} = \frac{-R_C \cdot \beta}{R_B}$ $\frac{\delta U_B}{\delta U_C} = \frac{-R_C \cdot \beta}{R_B}$ $R_{in} = R_B$ $R_{out} = R_C$	$I_C(I_B) = I_B \cdot \beta$ $I_E(I_B) = I_B \cdot (\beta + 1)$ $I_B(U_B) = \frac{U_B - U_{CE}}{R_B + (\beta + 1) \cdot R_E}$ $I_E(U_B) = R_E \cdot I_E = U_B - U_{CE}$ $\frac{\delta U_E(U_B)}{\delta U_B} = \frac{R_E}{R_B + (\beta + 1) \cdot R_E}$ $\frac{\delta U_B}{\delta U_E} = U_B - U_{CE} = 1$ $R_{in} = R_E \cdot (\beta + 1)$ $R_{out} = R_E$	
Grenzen	Sperren: $U_{B,min} \leq U_{BE}$ Übersteuern: $U_{CE} = 0$ $U_{B,max} = \frac{U_{CC} \cdot R_B + (\beta + 1) \cdot R_E}{R_E \cdot (\beta + 1)} + U_{CE}$	Sperren: $U_{B,min} \leq U_{BE}$ Übersteuern: $U_{CE} = 0V$ $U_{B,max} = \frac{U_{CC} \cdot (R_B + (\beta + 1)R_E)}{R_E \cdot (\beta + 1) + R_E \cdot \beta} + U_{BE}$	Sperren: $U_{B,min} \leq U_{BE}$ Übersteuern: $U_{CE} = 0V$ $U_{B,max} = \frac{U_{CC} \cdot R_B}{R_C \cdot \beta} + U_{BE}$	Sperren: $U_{B,min} \leq U_{BE}$ Übersteuern: $U_{CE} = 0V$ $U_{B,max} = U_{CC} + U_{BE}$
	↓ Grenzen des linearen Bereichs ↓			
	$0V \leq U_E \leq U_{CC}$ $U_{CC} \cdot R_B + (\beta + 1) \cdot R_E + U_{CE}$ $U_{BE} \leq U_B \leq \frac{U_{CC} \cdot (R_B + (\beta + 1)R_E)}{R_E \cdot (\beta + 1) + R_E \cdot \beta} + U_{CE}$	$U_{CC} \geq U_C \geq U_{CC} \cdot \frac{R_E \cdot (\beta + 1)}{R_E \cdot (\beta + 1) + R_C \cdot \beta}$ $0V \leq U_B \leq U_{CC} \cdot \frac{R_E \cdot (\beta + 1) + R_C \cdot \beta}{R_E \cdot (\beta + 1) + R_C \cdot \beta}$ $U_{BE} \leq U_B \leq \frac{U_{CC} \cdot (R_B + (\beta + 1)R_E)}{R_E \cdot (\beta + 1) + R_E \cdot \beta} + U_{CE}$	$U_{CC} \geq U_C \geq 0$ $U_{BE} \leq U_B \leq \frac{U_{CC} \cdot R_B}{R_C \cdot \beta} + U_{BE}$	$0V \leq U_E \leq U_{CC}$ $U_{BE} \leq U_B \leq U_{CC} + U_{BE}$

Allgemeine Schaltungsanalyse

$$\begin{pmatrix} \sum R \text{ mit } I_{M1} \text{ in } M1 & \dots & \sum R \text{ mit } I_{Mn} \text{ in } M1 \\ \dots & \dots & \dots \\ \sum R \text{ mit } I_{M1} \text{ in } Mn & \dots & \sum R \text{ mit } I_{Mn} \text{ in } Mn \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_{M1} \\ \dots \\ I_{Mn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \text{Summe } U \text{ aus Masche 1} \\ \dots \\ \text{Summe } U \text{ aus Masche } n \end{pmatrix}$$

(M = Masche, I_{Mn} = Maschenstrom), Lösung nach I mittels LGS oder Cramer'scher Regel.

Cramer'sche Regel: (Für n -ten Eintrag aus b muss c in Spalte n von a einsetzen)

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} \quad b_1 = \frac{\det \begin{pmatrix} c_1 & a_{12} & a_{13} \\ c_2 & a_{22} & a_{23} \\ c_3 & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}}{\det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}}$$

$$b_2 = \frac{\det \begin{pmatrix} a_{11} & c_1 & a_{13} \\ a_{21} & c_2 & a_{23} \\ a_{31} & c_3 & a_{33} \end{pmatrix}}{\det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}}$$

Analyse von Strom-/Spannungsquellen

Achtung – Polaritäten beachten!

Rechenansätze	Innenwiderstand	Leerlaufspannung		Leerlaufstrom
		(Superposition)	(Cramer'sche Regel)	
Alle Quellen ersetzen 1. Spannungsquelle = Kurzschluss 2. Stromquelle = Leerlauf 3. Widerstand zwischen Klemmen errechnen	Alle Quellen bis auf eine ersetzen Ausgangsspannung bestimmen Durchführen für jede Quelle Spannungen addieren $U_o = U_{o(1)} + \dots + U_{o(n)}$	Maschen bestimmen Auflösen nach Maschenströmen $U_{\text{Quellen}} = R_x \cdot (I_{Ma} + I_{Mb}) + \dots$ Maschen in Matrixform bringen (siehe „Allg. Schaltungsanalyse“)	Analog zu Leerlaufspannung, nur zu Beginn Ausgang kurzschließen Einfachste Lösung: $I_{\text{Kurzschluss}} = \frac{U_{\text{Leerlauf}}}{R_{\text{innen}}}$	
Allgemeiner Trick	Norton			
Ersatzschaltungen				Stromquellen mit R_I parallel Identisch mit Spannungsquelle mit R_I in Reihe $U_L = I_K \cdot R_I \Leftrightarrow I_K = \frac{U_L}{R_I}$
UL = U _{Leerlauf} , IK = I _{Kurzschluss} , RI = R _{innen}				
Lastkurve	Leistungskurve			
Kurven	Diagramm I(U) (UI-Kennline) mit Gerade von I _K @ 0V zu U _L @ 0A	Diagramm P _L (R _L) Leistungsanpassung Anpassen von R _L oder R _i für maximale Leistung $\rightarrow R_L = R_i$ $P_L(n \cdot R_L) = P_L\left(\frac{1}{n \cdot R_L}\right)$		

Stuff

- Definition von $i = j = \sqrt{-1}$
- Zeitlicher Versatz zwischen zwei Signalen: $\Delta t = \frac{T\phi_{\text{rad}}}{2\pi f} = \frac{T\phi_{\text{deg}}}{360^\circ}$
- Spannung ist der Potentialunterschied zwischen zwei Punkten.

x	0	0,176	0,364	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	0,839	1	1,192	$\sqrt{3}$	2,747	5,671	0
$\arctan(x) / \text{deg}$	0	10	20	30	40	45	50	60	70	80	90

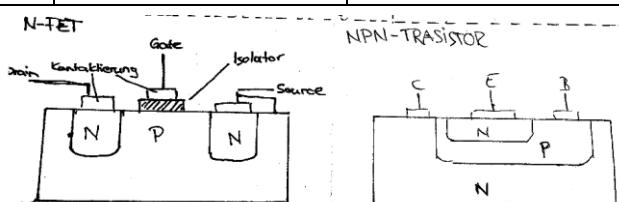
$$\frac{\phi_{\text{deg}}}{360^\circ} * 2\pi = \phi_{\text{rad}}, \arctan(-x) = -\arctan(x)$$

$Q = \frac{U_{\text{out}}}{U_{\text{in}}}$	0,01	0,1	0,5	$\frac{1}{\sqrt{2}} \approx 0,71$	1	$\sqrt{2} \approx 1,41$	2	10	100
$ Q / \text{dB}$	-40	-20	-6	-3	0	3	6	20	40

Keine negative Verstärkung (= Spannungsinvertierung) darstellbar mit dB.

$$\text{Verstärkung} = 20 \cdot \log_{10} \left(\frac{U_{\text{out}}}{U_{\text{in}}} \right) \text{ dB}$$

Arithmetisches Mittel	Effektivwert (RMS)	Durchflutungssatz (Amper'sches Gesetz)
$\overline{a(t)} = \frac{\int_{t_0}^{t_0+T} a(t) dt}{T}$ Reine Sinusspannung $\overline{u(t)} = 0$ bei Offset (DC-Anteil) $\overline{u(t)} = U_{\text{offs}}$	(= Quadratisches Mittel) $A_{\text{eff}} = \sqrt{\frac{1}{T} \cdot \int_{t_0}^{t_0+T} a(t)^2 dt}$	$\oint_S \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 I$ $\oint_S \vec{H} \cdot d\vec{s} = I$



Koaxial-Kabel:

$$U = \int_a^b Q \frac{1}{2\pi\epsilon_0 A} dr = \frac{Q}{2\pi\epsilon_0} \int_a^b \frac{1}{A} dr$$

$$D = \frac{Q}{A}, E = \frac{Q}{2\pi\epsilon_0 A}$$

$$C_{\text{coax}} = \frac{\alpha \pi \epsilon_0 L}{\ln(b/a)}$$

$$V_{\text{peak}} = E_{\text{peak}} \alpha \ln \left(\frac{b}{a} \right)$$

$$R_{\text{innenleiter}} = \rho_{\text{AL}} \left(\frac{L}{\pi a^2} \right)$$

$$j_{\text{innenleiter}} = \frac{V}{\rho_{\text{AL}} L}$$